



Datum	Titel	Vortragender
17.10.2022	Regelungseinfluss auf die Lärmemission bemannter Multikopter	Jonathan Eck
24.10.2022	---	---
31.10.2022	VTOL Trajectory Coordination Around Vertiports	Marc Welsch
07.11.2022	Incremental Control Allocation on the Boundary of the Attainable Moment Set	Ole Pfeifle
14.11.2022	Autonomous blimp control with deep residual reinforcement learning	Yu-Tang Liu
21.11.2022	DLR: Optical Air Data System	Oliver Kliebisch
28.11.2022	Optimierung als Werkzeug für die Verifikation dynamischer Systeme	Torbjørn Cunis
05.12.2022	Sicherheitsanalysen für ein Pilotenassistenzsystem für UL-Helikopter	Benjamin Rothaupt
12.12.2022	Approximated Full-Horizon Optimal Control via 1-Step Optimizations and Reachable Sets	Jan Olucak
19.12.2022	Kompensation von Störungen Schwarm-interner Kommunikation	Niklas Pauli
26.12.2022	Weihnachtsfeiertag	---
02.01.2023	Neujahr-Ferien	---
09.01.2023	Pose estimation of animals using drones	Egor Iuganov
16.01.2023	Sim-to-Real Transfer of a Deep Reinforcement Learning Approach for Active Stall Protection	Franziska Hein
23.01.2023	Autonomous glider tow with obstacle avoidance	Friedrich Tuttas
30.01.2023	Einfluss von SAS und CAS Regelparametern auf Kinetose	Süleyman Özkurt
06.02.2023	Weiterführende Untersuchungen zur radargestützten Inertialnavigation	Marc Schneider
13.02.2023	Towards Autonomous Cross-Country Soaring with End-to-End Reinforcement Learning	Christian Gall

Doktoranden-Seminar WS22

Mo 14:00-15:30

Seminarraum V27.1.028